

اگر تکیه گاه ماسازه نشست و دوران داشته باشند، تعیین محمولات تکیه گاهی δ_f به صورت زیر انجام می شود.

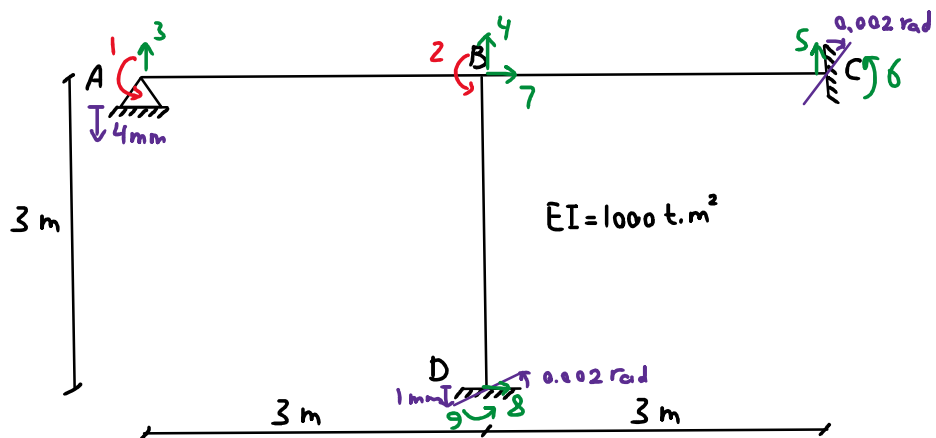
$$\begin{Bmatrix} P_f \\ P_s \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} k_{ff} & k_{fs} \\ k_{sf} & k_{ss} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \delta_f \\ \delta_s \end{Bmatrix}$$

$$k_{ff} \delta_f + k_{fs} \delta_s = P_f$$

$$k_{ff} \delta_f = \overset{P_f^*}{P_f - k_{fs} \delta_s}$$

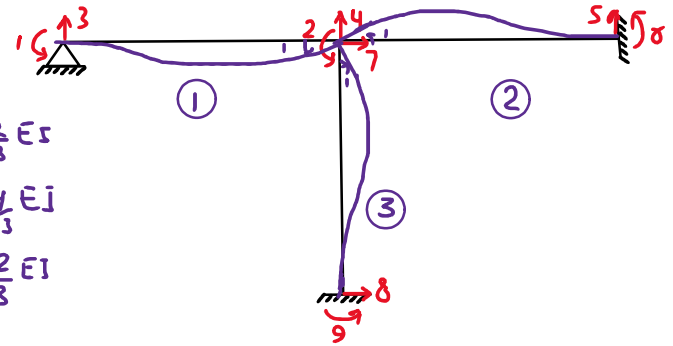
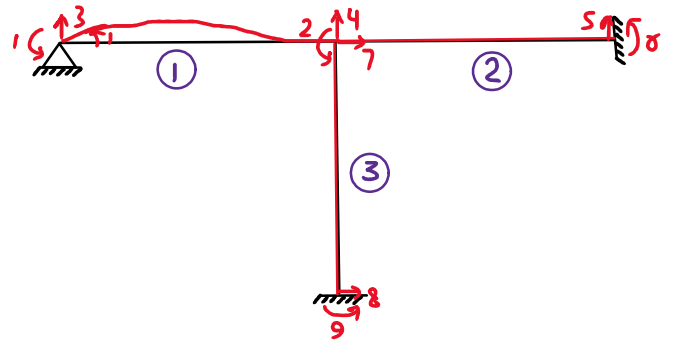
* در حقیقت بردار بارگذاری به صورت فوق اصلاح می شود که در آن P_f ناشی از بار خارجی و $(-k_{fs} \delta_s)$ بار ناشی از نشست تکیه گاهی است.

مثال: سازه شکل زیر را به روش ماتریسی تحلیل کنید. (از تغییر شکل ماس محور صرف نظر کنید).



① نوشتن k_{ff} و k_{sf}

$$\begin{bmatrix}
 \frac{4EI_1}{L_1} & \frac{2EI_1}{L_1} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 \frac{2EI_1}{L_1} & \frac{4EI_1}{L_1} + \frac{4EI_2}{L_2} + \frac{4EI_3}{L_3} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & \frac{6EI_1}{L_1^2} & \frac{6EI_1}{L_1^2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & -\frac{6EI_1}{L_1^2} & -\frac{6EI_1}{L_1^2} + \frac{6EI_2}{L_2^2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & -\frac{6EI_2}{L_2^2} & \frac{2EI_2}{L_2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{2EI_2}{L_2} & \frac{6EI_2}{L_2^2} & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{6EI_2}{L_2^2} & \frac{2EI_2}{L_2} & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{6EI_2}{L_2^2} & \frac{2EI_2}{L_2} & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{2EI_3}{L_3} & 0
 \end{bmatrix}$$



$$\begin{aligned}
 \frac{2EI}{L} &= \frac{2}{3} EI \\
 \frac{4EI}{L} &= \frac{4}{3} EI \\
 \frac{6EI}{L^2} &= \frac{2}{3} EI
 \end{aligned}$$

② تعیین بردار بارگذاری P_f^*

$$P_f^* = P_f - K_{fs} \delta_s = -EI \begin{bmatrix}
 \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 \frac{2}{3} & 0 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} & 0 & 0
 \end{bmatrix} \begin{bmatrix}
 -0.004 \\
 -0.001 \\
 0 \\
 -0.002 \\
 0 \\
 0 \\
 0 \\
 0 \\
 0.002
 \end{bmatrix} = \begin{Bmatrix} 2 \\ 8/3 \end{Bmatrix}$$

$$P_f^* = \begin{Bmatrix} 2 \\ 8/3 \end{Bmatrix}$$

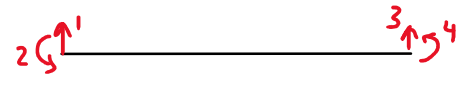
$$K_{ff} \delta_f = P_f^*$$

③ محاسبه δ_f با حل معادله $K_{ff} \delta_f = P_f^*$

$$EI \begin{bmatrix}
 \frac{4}{3} & \frac{2}{3} \\
 \frac{2}{3} & 4
 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix}
 \delta_1 \\
 \delta_2
 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 2 \\ 8/3 \end{Bmatrix} \rightarrow \begin{Bmatrix}
 \delta_1 \\
 \delta_2
 \end{Bmatrix} = \frac{1}{EI} \begin{Bmatrix}
 \frac{56}{44} \\
 5/11
 \end{Bmatrix}$$

$$P_L = k_L \delta_L + FER$$

$$k_L = \begin{bmatrix} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} \\ \frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} & -\frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} \\ \frac{6EI}{L^2} & \frac{4EI}{L} & \frac{6EI}{L^2} & \frac{2EI}{L} \\ -\frac{12EI}{L^3} & \frac{6EI}{L^2} & \frac{12EI}{L^3} & -\frac{6EI}{L^2} \\ \frac{6EI}{L^2} & \frac{2EI}{L} & \frac{6EI}{L^2} & \frac{4EI}{L} \end{bmatrix} \begin{matrix} \textcircled{1} \\ \textcircled{2} \\ \textcircled{3} \\ \textcircled{4} \end{matrix} = EI \begin{bmatrix} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} \\ \frac{4}{9} & \frac{2}{3} & -\frac{4}{9} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{4}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{4}{9} & -\frac{2}{3} & \frac{4}{9} & -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{4}{3} \end{bmatrix} \begin{matrix} \textcircled{1} \\ \textcircled{2} \\ \textcircled{3} \\ \textcircled{4} \end{matrix}$$



$$P_{L,AB} = EI \begin{bmatrix} \frac{4}{9} & \frac{2}{3} & -\frac{4}{9} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{4}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{4}{9} & -\frac{2}{3} & \frac{4}{9} & -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{4}{3} \end{bmatrix} \begin{matrix} \delta_3 = 4 \times 10^{-3} \\ \delta_1 = \frac{56}{44} \times 10^{-3} \\ \delta_4 = -1 \times 10^{-3} \\ \delta_2 = \frac{5}{11} \times 10^{-3} \end{matrix} = \begin{matrix} -0.18 \\ 0 \\ 0.18 \\ -0.546 \end{matrix}$$

$$\delta_{L,BC} = \begin{matrix} \delta_4 \\ \delta_2 \\ \delta_5 \\ \delta_6 \end{matrix} = \begin{matrix} -0.001 \\ \frac{5}{11} \times 10^{-3} \\ \cdot \\ -0.002 \end{matrix} \quad \delta_{L,CD} = \begin{matrix} -\delta_8 \\ \delta_9 \\ -\delta_7 \\ \delta_2 \end{matrix} = \begin{matrix} 0 \\ 0.002 \\ 0 \\ \frac{5}{11} \times 10^{-3} \end{matrix}$$

